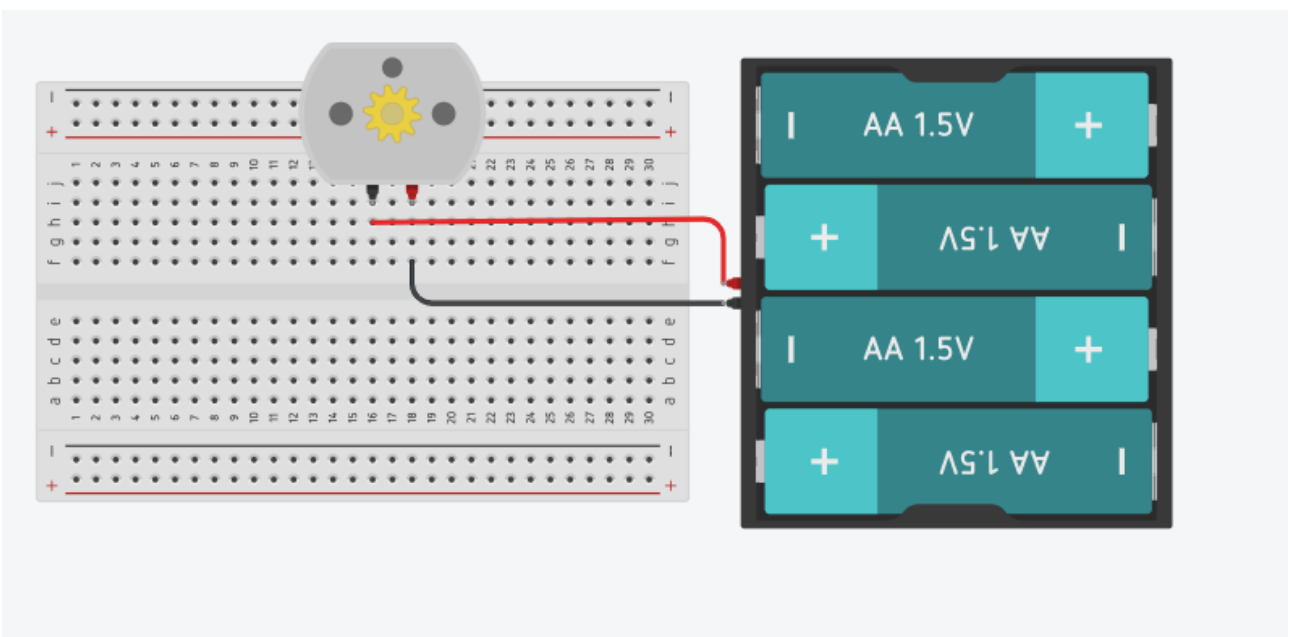
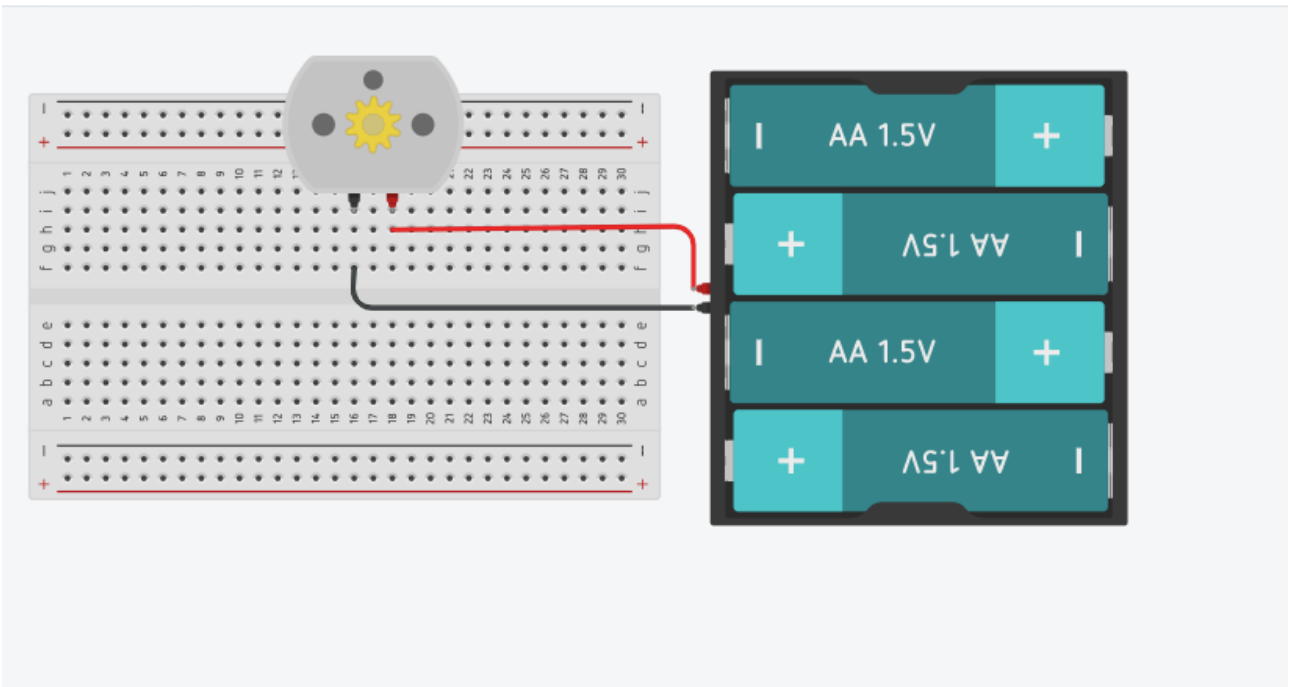


6to 1ra - Laboratorio de Hardware - Profesor Mileti.

Clase 21: Semana del 26 de agosto de 2020.

Hola 6to 1ra! En esta oportunidad mediante Entradas Digitales controlaremos el sentido de giro de un motor. Trabajaremos con un motor de corriente continua de bajo consumo, por lo cual podremos conectarlo directamente a los pines de Arduino. En otra oportunidad veremos como mover motores que requieren voltajes y consumos que el Arduino no puede proporcionar.

Comparto dos formas de alimentar un motor que determinan el sentido del giro:



¿Observan la diferencia? Con invertir la polaridad se invierte el sentido. Los invito a que verifiquen su funcionamiento y luego pasen a la siguiente actividad:

Actividad N°21:

Aquellos que pueden simular circuitos con la computadora lo harán desde su cuenta en <https://www.tinkercad.com>

Quienes no puedan trabajar en computadora alcanza con dibujar el esquemático o las conexiones del protoboard, junto a la programación correspondiente.

1) Conectar un motor de corriente continua a 2 pines de salida de Arduino y controlar el sentido de giro mediante la pulsación de botones. Cuando presiono un botón el motor gira y cuando lo libero se detiene. El motor debe girar en ambos sentidos según el botón que se presiona.

Como siempre, dudas y trabajos aquí: pablomileti@gmail.com